

Techniques et systèmes de communications
numériques sans-fil
(TS218)

Romain Tajan

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence

Signal émis

Expression du signal émis en **bande de base** :

$$s(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - mT_s)$$

Expression du signal émis en **bande étroite** (ou bande transposée) :

$$\tilde{s}(t) = \text{Re} \left(s(t) e^{j2\pi f_c t} \right)$$

Notations

- a_m : **symboles complexes**,
- $s(t)$: **enveloppe complexe du signal émis**,
- T_s : **temps symbole**,
- $R_s = T_s^{-1}$: **débit symbole**,
- $h(t)$: **filtre de mise en forme à l'émission**, (filtre demi-Nyquist)
- f_c : **fréquence porteuse**.

Signal reçu dans le cas mono-trajet BBAG¹ :

$$\tilde{r}(t) = \operatorname{Re} \left(\sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi f_c(t-\tau)} \right) + \tilde{w}(t)$$

On considère une **"imperfection"** au niveau du récepteur, il récupère le signal $r(t)$ tel que

$$\tilde{r}(t) = \operatorname{Re} \left(r(t) e^{j2\pi(f_c + \delta_f)t} \right)$$

1. Bruit Blanc Additif Gaussien

Signal reçu dans le cas mono-trajet BBAG¹ :

$$\tilde{r}(t) = \operatorname{Re} \left(\sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi f_c(t-\tau)} \right) + \tilde{w}(t)$$

On considère une **"imperfection"** au niveau du récepteur, il récupère le signal $r(t)$ tel que

$$\begin{aligned} \tilde{r}(t) &= \operatorname{Re} \left(r(t) e^{j2\pi(f_c + \delta_f)t} \right) \\ &= \operatorname{Re} \left(r(t) e^{j2\pi\delta_f t} e^{j2\pi f_c t} \right) \end{aligned}$$

1. Bruit Blanc Additif Gaussien

Signal reçu dans le cas mono-trajet BBAG¹ :

$$\tilde{r}(t) = \operatorname{Re} \left(\sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi f_c(t-\tau)} \right) + \tilde{w}(t)$$

On considère une **"imperfection"** au niveau du récepteur, il récupère le signal $r(t)$ tel que

$$\begin{aligned} \tilde{r}(t) &= \operatorname{Re} \left(r(t) e^{j2\pi(f_c + \delta_f)t} \right) \\ &= \operatorname{Re} \left(r(t) e^{j2\pi\delta_f t} e^{j2\pi f_c t} \right) \end{aligned}$$

$r(t)$ s'exprime donc comme suit :

$$\begin{aligned} r(t) &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi(\delta_f t - f_c \tau)} + w(t) \\ &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t) \end{aligned}$$

1. Bruit Blanc Additif Gaussien

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Problème : Les paramètres $\mathbf{p} = [\phi, \tau, T_s, \delta_f]$ sont inconnus ...

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Problème : Les paramètres $\mathbf{p} = [\phi, \tau, T_s, \delta_f]$ sont inconnus ...

- ϕ : Déphasage entre oscillateurs aux émetteur/récepteur
⇒ **Synchronisation en phase**

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Problème : Les paramètres $\mathbf{p} = [\phi, \tau, T_s, \delta_f]$ sont inconnus ...

- ϕ : Déphasage entre oscillateurs aux émetteur/récepteur
⇒ **Synchronisation en phase**
- τ : Temps de propagation du signal
⇒ **Synchronisation en temps**

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Problème : Les paramètres $\mathbf{p} = [\phi, \tau, T_s, \delta_f]$ sont inconnus ...

- ϕ : Déphasage entre oscillateurs aux émetteur/récepteur
⇒ **Synchronisation en phase**
- τ : Temps de propagation du signal
⇒ **Synchronisation en temps**
- T_s : Rythme symbole
⇒ **Synchronisation du rythme**

Signal reçu bande de base dans le cas mono-trajet BBAG :

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - \tau - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t)$$

But : Récupérer l'information transmise (détection des symboles a_n)

Problème : Les paramètres $\mathbf{p} = [\phi, \tau, T_s, \delta_f]$ sont inconnus ...

- ϕ : Déphasage entre oscillateurs aux émetteur/récepteur
⇒ **Synchronisation en phase**
- τ : Temps de propagation du signal
⇒ **Synchronisation en temps**
- T_s : Rythme symbole
⇒ **Synchronisation du rythme**
- δ_f : Décalage en fréquence (effet Doppler, différences f_c émetteur/récepteur)
⇒ **Synchronisation en fréquence**

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence
 - ▷ Contexte
 - ▷ Cas d'une porteuse non-modulée
 - ▷ Cas de la porteuse modulée

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence
 - ▷ Contexte
 - ▷ Cas d'une porteuse non-modulée
 - ▷ Cas de la porteuse modulée

Problématique

- **Approche retenue pour la synchronisation**

- Estimations des paramètres $[\tau, T_s]$ et $[\phi, \delta_f]$ réalisées séparément
- Erreur sur $[\tau, T_s]$ négligée : **paramètres connus**

- **Autre approche possible**

- Estimations conjointe des paramètres $[\tau, T_s, \phi, \delta_f]$
- plus complexe, non abordé en cours

Avant de commencer ...

- Expression de $r(t)$

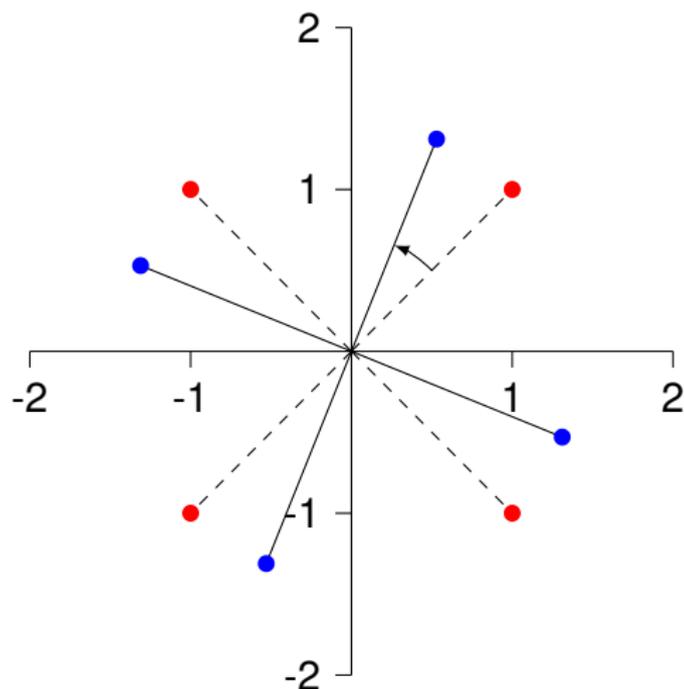
$$\begin{aligned}
 r(t) &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - mT_s) e^{j2\pi\delta_f t + j\phi} + w(t) \\
 &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - mT_s) e^{j\phi(t)} + w(t)
 \end{aligned}$$

- En supposant que $h(t)$ vérifie le critère de Nyquist, un décalage fréquentiel $\delta_f \ll T_s^{-1}$ et une transmission sans bruit.

Représenter la constellation $r_k = r(kT_s)$ pour des symboles 4-QAM dans les cas suivants :

- Déphasage constant $\phi(t) = \phi$
- Déphasage variant linéairement dans le temps $\phi(t) = 2\pi\delta_f t + \phi_0$

Déphasage constant



Déphasage variant linéairement dans le temps

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence
 - ▷ Contexte
 - ▷ Cas d'une porteuse non-modulée
 - ▷ Cas de la porteuse modulée

On se concentre ici sur le cas d'une porteuse non modulée (avec $s(t) = 1, \forall t \in \mathbb{R}$), le cas d'une porteuse modulée par un signal sera traité ensuite.

On se concentre ici sur le cas d'une porteuse non modulée (avec $s(t) = 1, \forall t \in \mathbb{R}$), le cas d'une porteuse modulée par un signal sera traité ensuite.

Expression de $r(t)$

$$r(t) = e^{j\phi(t)} + w(t) \quad \text{où} \quad \phi(t) = 2\pi\delta_f t + \phi_0.$$

→ **On veut estimer** $\phi(t)$

On se concentre ici sur le cas d'une porteuse non modulée (avec $s(t) = 1, \forall t \in \mathbb{R}$), le cas d'une porteuse modulée par un signal sera traité ensuite.

Expression de $r(t)$

$$r(t) = e^{j\phi(t)} + w(t) \quad \text{où} \quad \phi(t) = 2\pi\delta_f t + \phi_0.$$

→ On veut estimer $\phi(t)$

Expression de r_k (après échantillonnage de $r(t)$ avec une période T_e)

Sous l'hypothèse $\delta_f \in \left] \frac{-1}{2T_e}, \frac{1}{2T_e} \right[$ (non-repliement)

$$r_k = e^{j\phi_k} + w_k \quad \text{où} \quad \phi_k = 2\pi\delta_f k T_e + \phi_0.$$

→ On veut estimer ϕ_k

Hypothèse supplémentaire

- On fait l'hypothèse suivante :

$$\delta_f T_e \ll 1$$

⇒ $\phi_k \simeq \phi$, la variable ϕ est inconnue aussi

$$r_k = e^{j\phi} + w_k$$

Vecteur des observations : $\mathbf{r}_k = (r_0, r_1, \dots, r_k)$

Hypothèse supplémentaire

- On fait l'hypothèse suivante :

$$\delta_f T_e \ll 1$$

$\Rightarrow \phi_k \simeq \phi$, la variable ϕ est inconnue aussi

$$r_k = e^{j\phi} + w_k$$

Vecteur des observations : $\mathbf{r}_k = (r_0, r_1, \dots, r_k)$

Le canal étant ABBG et les échantillons de bruits iid $\mathcal{CN}(0, \sigma^2)$

$$p(\mathbf{r}_k | \phi) =$$

Hypothèse supplémentaire

- On fait l'hypothèse suivante :

$$\delta_f T_e \ll 1$$

$\Rightarrow \phi_k \simeq \phi$, la variable ϕ est inconnue aussi

$$r_k = e^{j\phi} + w_k$$

Vecteur des observations : $\mathbf{r}_k = (r_0, r_1, \dots, r_k)$

Le canal étant ABBG et les échantillons de bruits iid $\mathcal{CN}(0, \sigma^2)$

$$p(\mathbf{r}_k | \phi) = \prod_{n=0}^k \frac{1}{\sigma^2 \pi} \exp\left(-\frac{|r_n - e^{j\phi}|^2}{\sigma^2}\right)$$

Hypothèse supplémentaire

- On fait l'hypothèse suivante :

$$\delta_f T_e \ll 1$$

$\Rightarrow \phi_k \simeq \phi$, la variable ϕ est inconnue aussi

$$r_k = e^{j\phi} + w_k$$

Vecteur des observations : $\mathbf{r}_k = (r_0, r_1, \dots, r_k)$

Le canal étant ABBG et les échantillons de bruits iid $\mathcal{CN}(0, \sigma^2)$

$$p(\mathbf{r}_k | \phi) = \prod_{n=0}^k \frac{1}{\sigma^2 \pi} \exp\left(-\frac{|r_n - e^{j\phi}|^2}{\sigma^2}\right)$$

Devoir Maison - Estimation de ϕ par maximum de vraisemblance

$\hat{\phi}_k$ est la valeur de ϕ vérifiant $\frac{\partial}{\partial \phi} \ln(p(\mathbf{r}_k | \phi)) = 0$.

Hypothèse supplémentaire

- On fait l'hypothèse suivante :

$$\delta_f T_e \ll 1$$

$\Rightarrow \phi_k \simeq \phi$, la variable ϕ est inconnue aussi

$$r_k = e^{j\phi} + w_k$$

Vecteur des observations : $\mathbf{r}_k = (r_0, r_1, \dots, r_k)$

Le canal étant ABBG et les échantillons de bruits iid $\mathcal{CN}(0, \sigma^2)$

$$p(\mathbf{r}_k | \phi) = \prod_{n=0}^k \frac{1}{\sigma^2 \pi} \exp\left(-\frac{|r_n - e^{j\phi}|^2}{\sigma^2}\right)$$

Devoir Maison - Estimation de ϕ par maximum de vraisemblance

$\hat{\phi}_k$ est la valeur de ϕ vérifiant $\frac{\partial}{\partial \phi} \ln(p(\mathbf{r}_k | \phi)) = 0$.

Montrer que $\hat{\phi}_k = \arg\left(\sum_{n=0}^k r_n\right) \bmod \pi$

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_K$ à partir de $\hat{\phi}_{K-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_k$ à partir de $\hat{\phi}_{k-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Quelque soit $k > 0$ on a

$$\sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{-j\hat{\phi}_k}) = 0$$

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_k$ à partir de $\hat{\phi}_{k-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Quelque soit $k > 0$ on a

$$\sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{-j\hat{\phi}_k}) = 0 = \sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{j(\hat{\phi}_{k-1} - \hat{\phi}_k) - j\hat{\phi}_{k-1}})$$

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_k$ à partir de $\hat{\phi}_{k-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Quelque soit $k > 0$ on a

$$\sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{-j\hat{\phi}_k}) = 0 = \sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{j(\hat{\phi}_{k-1} - \hat{\phi}_k) - j\hat{\phi}_{k-1}})$$

À convergence $|\hat{\phi}_k - \hat{\phi}_{k-1}| = \epsilon \ll 1 \Rightarrow \text{Im}(ze^{j\epsilon}) \sim \text{Im}(z) + \epsilon \text{Re}(z)$

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_k$ à partir de $\hat{\phi}_{k-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Quelque soit $k > 0$ on a

$$\sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{-j\hat{\phi}_k}) = 0 = \sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{j(\hat{\phi}_{k-1} - \hat{\phi}_k) - j\hat{\phi}_{k-1}})$$

À convergence $|\hat{\phi}_k - \hat{\phi}_{k-1}| = \epsilon \ll 1 \Rightarrow \text{Im}(ze^{j\epsilon}) \sim \text{Im}(z) + \epsilon \text{Re}(z)$

⇒ $\hat{\phi}_k$ **peut s'écrire récursivement** :

$$\hat{\phi}_k = \hat{\phi}_{k-1} + \mu_k \text{Im}(r_k e^{-j\hat{\phi}_{k-1}}) \quad \text{avec} \quad \mu_k^{-1} = \sum_{n=0}^k \text{Re}(r_n e^{-j\hat{\phi}_{k-1}})$$

Calcul récursif du Maximum de vraisemblance

But : calculer $\hat{\phi}_k$ à partir de $\hat{\phi}_{k-1}$

↪ **Analyse à convergence**

Quelque soit $k > 0$ on a

$$\sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{-j\hat{\phi}_k}) = 0 = \sum_{n=0}^k \text{Im}(r_n e^{j(\hat{\phi}_{k-1} - \hat{\phi}_k) - j\hat{\phi}_{k-1}})$$

À convergence $|\hat{\phi}_k - \hat{\phi}_{k-1}| = \epsilon \ll 1 \Rightarrow \text{Im}(ze^{j\epsilon}) \sim \text{Im}(z) + \epsilon \text{Re}(z)$

⇒ $\hat{\phi}_k$ **peut s'écrire récursivement** :

$$\hat{\phi}_k = \hat{\phi}_{k-1} + \mu_k \text{Im}(r_k e^{-j\hat{\phi}_{k-1}}) \quad \text{avec} \quad \mu_k^{-1} = \sum_{n=0}^k \text{Re}(r_n e^{-j\hat{\phi}_{k-1}})$$

Cette relation est parfois appelée **boucle à verrouillage de phase à temps discret**.

Plan

- 1 Contexte
- 2 Synchronisation en phase / fréquence
 - ▷ Contexte
 - ▷ Cas d'une porteuse non-modulée
 - ▷ Cas de la porteuse modulée

Dans notre cas, **la porteuse est modulée**

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - mT_s) e^{j2\pi\phi(t)} + w(t)$$

⇒ **On ne peut pas utiliser directement la méthode précédente sur ce signal !**

Dans notre cas, **la porteuse est modulée**

$$r(t) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} a_m h(t - mT_s) e^{j2\pi\phi(t)} + w(t)$$

⇒ **On ne peut pas utiliser directement la méthode précédente sur ce signal !**

Les solutions proposées sont les suivantes :

- Boucle à quadrature
- Boucle avec séquence d'apprentissage
- Boucle à remodulation